

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 64-070838

(43)Date of publication of application : 16.03.1989

(51)Int.Cl.

G06F 11/28

G06F 9/44

G06F 9/46

(21)Application number : 62-227799

(71)Applicant : HITACHI LTD

(22)Date of filing : 11.09.1987

(72)Inventor : HIROTA ATSUHIKO

OWAKI TAKASHI

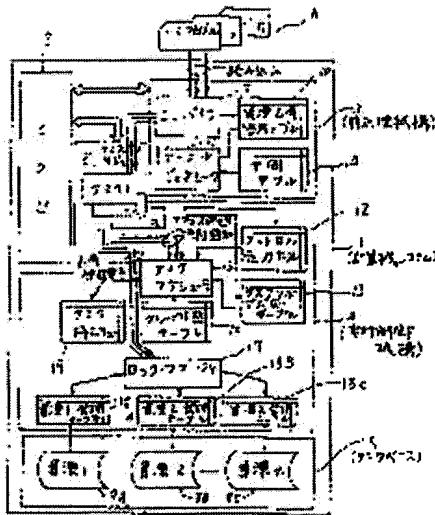
OSHIMA KEIJI

## (54) EXCLUSIVE CONTROL SYSTEM

### (57)Abstract:

PURPOSE: To prevent the generation of deadlock by extracting the using order of resources by a program compiler for plural programs using plural resources in common and previously extracting the existence of generation of deadlock on the basis of the extracted information.

CONSTITUTION: The access order of resources 9 in a data base 5 is extracted by the compiler 7 and stored in a resource occupation table 10. At the time of ending the compilation of all source programs, a deadlock checking table 12 and a table 13 corresponding to task groups to be used for an execution control mechanism 14 are formed by means of a table generator 11. At the time of operating a task group 8, the mechanism 4 receives information for occupying/releasing resources and schedules tasks so that no deadlock is generated between the tasks on the basis of information stored in the tables 12, 13 and a group state table 16.



## ⑪公開特許公報(A)

昭64-70838

⑫Int.Cl.<sup>1</sup>G 06 F 11/28  
9/44  
9/46

識別記号

3 4 0  
3 2 0  
3 4 0

府内整理番号

A-7343-5B  
E-8724-5B  
G-7056-5B

⑬公開 昭和64年(1989)3月16日

審査請求 未請求 発明の数 1 (全11頁)

⑭発明の名称 排他制御方式

⑮特 願 昭62-227799

⑯出 願 昭62(1987)9月11日

⑰発明者	廣田 敦彦	茨城県日立市大みか町5丁目2番1号 株式会社日立製作所大みか工場内
⑰発明者	大脇 隆志	茨城県日立市大みか町5丁目2番1号 株式会社日立製作所大みか工場内
⑰発明者	大島 啓二	茨城県日立市大みか町5丁目2番1号 株式会社日立製作所大みか工場内
⑰出願人	株式会社日立製作所	東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地
⑰代理人	弁理士 鵜沼辰之	外1名

## 明細書

## 1. 発明の名称

排他制御方式

## 2. 特許請求の範囲

1. 並列に動作する複数のプログラムにより複数の資源を共用するに際し、該プログラム毎の該資源に対する使用順序を定義し、この定義された情報に基づき該プログラム間のテッドロツク発生の可能性の有無を該プログラムの実行以前に抽出し、この抽出された情報に基づきテッドロツクの発生を抑止する排他制御方式において、複数の前記資源を共用する複数の前記プログラムの資源操作記述により前記プログラムをコンパイルするコンパイラによって各前記プログラムから各前記資源の使用順序を抽出することを特徴とする排他制御方式。

2. 前記プログラムの資源操作箇記述を、資源操作範囲がプロシク構造となる構造化操作記述言語を用い、該構造化操作記述言語のコンパイラにより前記プログラムのコンパイル時に該プロ

グラムに記述されている前記資源操作範囲のプロシクネストの関係から前記資源の使用順序を該プログラム毎に抽出することを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の方式。

3. 前記コンパイラによって抽出した各前記資源の使用順序、該使用順序により決定した前記プログラムの同時実行可能性の情報を表示することを特徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記載の方式。

## 3. 発明の詳細な説明

## 【産業上の利用分野】

一般に、電子計算機システム上の実現されるデータベースシステムにおいて、複数のプログラムがデータベース中の資源を共通に利用し、非同期にデータベースをアクセスする。このため、同一の資源あるいは資源群に対する複数プログラムからのアクセス、例えば更新動作と参照動作、あるいは更新動作と更新動作、が同時に発生しないようにして、データベース中の資源の不整合や、他のプログラムが更新途上である資源の読み出しを

防止する必要がある。

本発明は、このようなデータベース中の資源の排他制御に係り、特に各プログラムに資源の排他制御のための手続きなどを負担させることなく、効率のよい、かつ信頼度の高いデータの排他制御を実現するために好適な、データベースシステムの資源の排他制御方式に関するものである。

#### 【従来の技術】

前述のようなデータベース中のデータの排他制御を行うに当つては、一般に、次に示すようなデータのロック方式がとられている。ロック方式とは、プログラムがある一連のデータベース処理を行う際、アクセスしようとするデータ群を最もつて占有（ロック）し、アクセスが終了した時点で、占有していたデータ群を解放（アンロック）する。といった手続きを各プログラムが実施し、占有しようとしたデータ群が、他のプログラムによつて占有された場合には、その占有状態が解放されるまで持つ、といった規約をもつことにより、あるプログラムが処理中のデータを他のプログラ

ムが同時に使用することができないようとする方式である。

しかしながら、ロック方式には、各プログラムが無秩序にデータの占有を行うと、プログラム間で互いに他のプログラムが占有しているデータが解放されるのを持ち合い、永遠にプログラムが動きなくなってしまう状態、すなわちデッドロックが発生することがあるという問題が知られている。

このデッドロックの問題に対処するために、以下のいずれかの方法がとられている。

イ) データを占有する際に、デッドロックが発生しないような規制を設ける。

ロ) デッドロックが発生したことを検出し、デッドロック状態の回復を行う。

以下、具体的な従来技術について説明する（参考文献として、①共有データベースの諸問題に対する理論（上林）情報処理V.1, 24, №8 (1983-3)、②データベース排他制御方法（特許昭60-73817）がある）。

#### (1) 一括ロック方式

アクセスしようとするすべてのデータを一括して占有し、アクセスが終了したら、占有したデータを解放する方法である。

すなわち、この方式は、占有の回数をただ一度だけに限定することによつて、デッドロックの発生可能性を完全になくしたことが特長である。

#### (2) 木規約に従うロック方式

すべてのプログラムが、データを逐次占有していく順の占有順序を、同一データが複数回出現することのない、ある特定の半順序集合に統一する方法である。この半順序集合で示されたロック規約を木規約といふ。

すなわち、この方式は、すべてのプログラムのデータの占有順序を統一化することによつて、デッドロックの発生可能性を完全になくしたことが特長である（参考文献①、3、1節参照）。さらにプログラムごとのデータ占有順序を予め定義させ、この規約を用いて、プログラムがデ

ッドロックを起こさないように、実行時にスケジューリングを行う方式もとられている（参考文献の参照）。

#### (3) デッドロック検出方式（ロールバック方式）

各プログラムからは自由に必要となるデータを占有させることとし、それに伴つて発生するデットロックを検出し、検出した場合にプログラムの処理結果を無効とし（ロールバックし）、デッドロック状態からの回復を行うとともに、無効化されたプログラムを一定時間遅延されたうえで、再実行させるといった方式である（参考文献①、2、3節参照）。

#### 【発明が解決しようとする問題点】

上記従来技術には、それぞれ次のような問題があつた。

#### (1) 一括ロック方式

この方式の欠点は、プログラムがある意味ある処理単位内で必要とするすべてのデータに対して、そのうちの少なくとも1つのデータをアクセスしようとした時点で、一括してデータを

占有しなくてはならないため、共有データ部分をもつ複数のプログラム同士のデータ・アクセスは、すべてシリアルに実行されることになる。このことは、プログラムの応答性に悪影響を及ぼす。

また、プログラムの記述性の面からも、占有記述の際に、占有するデータを予め調べて列記しなくてはならないため、プログラム作成者に排他制御に対する意識を強いることとなり、望ましいものではない。

#### (2) 本規約に従うロック方式

一括ロック方式に比較し、データをアクセスする時点にて、個々にデータを占有していくため、プログラムの応答性の面では改善されている。

しかし、プログラムをある決められた本規約に従つて作成せねばならず、プログラムからのデータ・アクセスの自由度を大幅に制約することになり、結果として、プログラム作成者に排他制御に対する意識を強いることになり、望

ましいものではない。

また、この規約は、すべてのプログラムに最適となるように決定すべきであるが、それを決めることが、データベース管理者の非常な負担となる。

以上述べたいずれの方式を用いても、データの占有・解放といった特別の手続きを、プログラム作成者に強要することとなり、プログラムの生産性を低下させるばかりでなく、誤使用によるシステムの信頼性・応答性の低下をひきおこす危険性を伴つている。

#### (3) デッドロック検出（ロールバック方式）

本方式は、前記の2つの方式と比較すると、プログラマやデータベース管理者に対する負担は少ない。

しかしながら、デッドロック検出、ロールバック、再実行を行うに当り、以下に示すプログラムの性能面での問題が生じるという欠点がある。

##### (a) デッドロック検出オーバヘッド

ロールバック連鎖を防ぐ方法も考案されてはいるものの、いずれにせよ本方式を用いていける限りでは、ロールバック実施に相当な処理時間を要する（参考文献①、2・4節参照）。

##### (d) 再試行オーバヘッド

無効化されたプログラムは、再試行する必要があり、これも相当な処理時間を要する。上記オーバヘッドを勘案すると、プログラムの実質的な並行処理効率は相当低下するものと考えられ、またプログラムの応答性もデッドロック発生有無により大きく変化してしまうため、リアルタイム処理のような高い応答性の要求される分野への適用は不可能である。

また、上記文献②（特願昭61-233849）の場合、システム管理者が予めデータの占有順序を定義しなければならず、システム管理者の負担が大であり、かつ誤りの発生する可能性もあつた。

本発明の目的は、以上述べた従来技術の問題点である、

##### (1) 共用データの占有・解放といった特別な手続

システムは、デッドロック検出のための監視を行う必要があり、また検出した際に、無効化するプログラムの特定が必要となり、システムの負荷が増大する。

##### (b) ロールバック準備オーバヘッド

ロールバックの際には、更新されたデータを、更新前の状態へ回復する必要があるが、そのためには、ログの取得といった前準備が必要となり、これは、プログラムの応答性低下の要因となる。

##### (c) ロールバック実施オーバヘッド

プログラムの更新したデータをすべてとの状態へ戻さねばならず、相当の処理時間を要する。

さらに、無効化したプログラムの更新したデータが、デッドロック発生時点すでに解放されており、他のプログラムがそのデータを用いて処理を行つたりする場合には、他のプログラムにまで無効化、ロールバックが波及する場合もある（ロールバックの遅延）。

きや、データアクセス順序に対する制約を、データベース利用者へ強要すること。

- (2) デッドロックの発生や、ロールバックといったプログラムの実質的な処理効率の低下、を解決することにより、プログラムの生産性、信頼性を向上させるデータの排他制御を実現することにある。

#### 〔問題点を解決するための手段〕

上記問題点は、並列に動作する複数のプログラムにより複数の資源を共用するに際し、該プログラム毎の該資源に対する使用順序を定義し、この定義された情報に基づき該プログラム間のデッドロック発生の可能性の有無を該プログラムの実行以前に抽出し、この抽出された情報に基づきデッドロックの発生を抑制する排他制御方式において、複数の前記資源を共用する複数の前記プログラムの資源操作記述により前記プログラムをコンパイルするコンパイラによって各前記プログラムから各前記資源の使用順序を抽出する排他制御方式によつて解決される。

タスク 8 として生成するとともに、コンパイラ 7 にてソースプログラムからそのプログラムのデータベース 5 中の資源 9 に対するアクセス順序（占有順序）を抽出し、資源占有順序テーブル 10 へ記憶する。すべてのソースプログラムのコンパイルが終了した時点で、テーブルジエネレータ 11 を用いて、実行制御機構 4 が実行制御のために用いるデッドロックチェックテーブル 12 およびタスクグループ対応テーブル 13 を生成する。このとき、テーブルジエネレータ 11 は、テーブル生成のための一時的情報格納のため、中間テーブル 14 を用いる。タスクグループ対応テーブル 13 は、同じような占有順序をもつタスク群をグループ化し、そのグループ識別子（GID）と、タスクごとに付与されたタスク識別子（TID）との対応を表わすテーブルである。デッドロックチェックテーブル 12 は、GID ごとに他のグループのタスクとのデッドロック発生可能性有無を記憶しているテーブルである。

実行制御機構 4 は、タスク群 8 が動作する際、

#### 〔作用〕

複数の資源を共用する複数のプログラムの資源操作記述により前記プログラムをコンパイルするコンパイラによって各前記プログラムから各前記資源の使用順序を抽出し、この抽出した情報に基づき該プログラム間のデッドロック発生の有無を該プログラム実行以前に抽出し、この抽出した情報に基づきデッドロックの発生を抑制するよう制御する。

#### 〔実施例〕

以下、本発明による一実施例について詳述する。第 1 図は、本発明を適用する計算機システムの概略構成図である。計算機システム 1 は、CPU 2、前処理機構 3、実行制御機構 4 および記憶装置上に実現されるデータベース 5 からの構成されている。

前処理機構 3 はユーザーが作成し、本計算機システム上でタスクとして動作するプログラムのソースプログラム群 6 を読み込み、コンパイラ 7 を用いてこれを計算機上で動作可能な形式に翻訳し、

資源を占有・解放する通知を受け取り、受け取った情報と、デッドロックチェックテーブル 12、タスクグループ対応テーブル 13 およびグループ状態テーブル 16 に格納されている情報に基づきタスク相互間でデッドロックが発生しないようタスクの動作をスケジューリングするタスクスケジューラ 15 と、タスク群 8 からの個々の資源 9 に対する占有・解放要求に基づき、資源ごとに作成された資源管理テーブル 18 を用いて、占有・解放を実施するロックマネージャ 17 から成る。グループ状態テーブル 16 は、各グループに属しているタスクのうち、スケジューリング可能（資源占有可能）状態となつているタスク数をグループごとに格納している。また、タスクスケジューラ 15 は、スケジューリング待ちとなつているタスクの待ち管理のために、タスク待ちキュー 19 を使用する。資源管理テーブル 18 は、現在資源を占有しているタスクの TID を格納しているテーブルである。

なお、本実施例では、单一計算機システムの例

となつてゐるが、例えば前処理機構と、実行制御機構が別々のCPUにより動作し、CPU間に適当な通信機能を持たせたような複合計算機システムであつても、本発明に何ら影響を与えない。

第2図は、本計算機システム上でタスクとして動作するプログラムの動作内容を示したソースプログラムの一例である。ソースプログラムは、例えばPASCALやC言語等の「構造化プログラミング言語」を親言語とし、その中に資源に対する操作記述範囲を入口、出口が1箇所となるプロック構造で規定した「構造化されたデータベース操作言語」が埋め込まれた形となつてゐることが特徴である。本例では、処理の入口を「WITH 資源名 DO BEGIN」、処理の出口を「END;」というキーワードを用いたプロック構造で規定している。

なお、プロック構造の規定の仕方（キーワード等）については、親言語となるプログラミング言語と区別可能な、例えば言語処理系における字句解析、構文解析等においてあいまいさが発生しな

以下、第1図に示す計算機システムの各構成要素の動作の詳細を説明する。

コンパイラ7は、第2図に示したような形式で記述されたソースプログラムを読み込み、通常のプログラミング言語のコンパイラと同様、ソースプログラムを解析し、実行可能な形式に変換する。

この際、データベース操作言語のプロック構造の最も外側の入口、出口へ、タスクスケジューラ15に対する資源アクセス開始、終了通知用システムコールを、またすべてのプロック構造に対応する入口、出口に、プロック単位に指定された資源に対する占有、解放を、ロックマネージャ17に要求するためのシステムコールを埋め込む。このとき、すでに外側のプロックにて出現している資源名に対する資源と同一の資源が内側のプロックに現われた場合は、その内側のプロックの入口、出口への該システムコールの埋め込みは行わないものとする。すなわち、1つの資源に対する2重占有は行わないようとする。

また、一方、そのプログラム内にあるデータベ

いのような記法であれば、いかなるものであつてもかまわない。また、データベース操作言語におけるプロック構造は、親言語におけるプロック構造、例えばPASCAL言語におけるBEGIN～END；と置き換え可能な位置に記述されていなくてはならない。したがつて、データベース操作言語のプロック構造は、親言語におけるプロック構造とネスト（入れ子）の関係になるか、あるいは連接または並置の関係になるかのいずれかとなる。また、データベース操作言語自身のプロック構造のプロック間の関係においても同様である。また、記述する資源名称のネストの上位、下位の関係についても特に制約はもたないものとする。本記述例では、プロック構造を規定する部分以外の記述は省略して記した。

なお、図中の操作記述範囲は、そのプロックの内側にあるプロック内をも含むものとする。

上記規則に従つていない場合は、ソースプログラムのコンパイルの際チェックアウトされ、ユーザーによりソースプログラムの修正が実施される。

ース操作言語のプロック構造のネスト関係から、資源の占有順序情報を抽出する。

資源占有順序は、プロックに対応する資源名を節点、外側のプロックを始点、内側のプロックを終点とする有向枝をもつ有向グラフの形となる。

第3図に、ソースプログラムから、上記の有向グラフを抽出する処理例の概略フローを示す。

本処理フローのキーワードは、第2図に示したソースプログラム記憶に準じている。また、本プログラムは、有向グラフを計算機上で表現しやすいように、有効枝に対応した（終点、始点）の2つ組の集合を、結果として出力するようにしている。

第4図に、第2図のプログラムをソースプログラムとし、第3図の処理フローを適用した際の結果を(a)に示し対応する有向グラフを(b)に示す。

コンパイラ7は、各タスクごとにこの有向グラフを作成し、資源占有順序テーブル10へ格納する。なお、通常の場合、1つのタスクは1本のメインプログラムと複数のサブプログラムからなり、

それぞれのコンパイル単位は別となる。このような場合は、コンパイル単位ごとに有向グラフを作つておくとともに、プロジェクト内で使用しているサブルーチン呼び出しを抽出しておき、その関係からそのプログラムがリンクエディットされるのと同様、有向グラフもリンクエディット（マージ）することにより、最終的には、タスクごとの有向グラフが抽出できるようになる。

第5図は、資源占有順序テーブル10の実現例(a)と対応する有向グラフ(b)を示す。ここでは、第4図で示した結果に、TIDが付与された3つの組の形式で記憶している。また、2重枝（第4図の例におけるBからAへ向う枝）は、1つの枝として記憶しているとともに、推移枝（第4図の例におけるC→Aの枝）は、他の枝(C→B, B→A)から推移可能があるので、省略して記憶する。なお、第2図のプログラムは、TID=1の場合として表わされている。

テーブルジェネレータ11は、本計算機システム上でデータベースのアクセスを実施するすべて

端点をとつたときに、そこから出発して有向枝をたどり、再び出発点へ戻つてこれるような経路が1つでも存在すれば、そのグラフ上に存在する。なお、強連結成分の存在有無は、推移枝の存在有無により影響を受けない。強連結成分の存在有無は、例えば次のような処理で求めることができる。  
 (1) 与えられた有向グラフに、そのグラフを構成する枝から推移されるすべての有向枝を付加する。

(2) 付加された推移枝から推移される推移枝も、同様に再帰的に付加する。

(3) 得られた有向グラフのすべての枝の組み合せの中に、1組でも始点ヒ終点の関係が逆の枝が存在すれば、強連結成分が存在する。

なお、この中間テーブル14は、上三角成分と下三角成分が対称であるため、実際にはそのどちらか一方を求ることにより作成可能である。

なお、1つもネストしないタスクのTIDは、資源占有順序テーブルに出現しないが、このタスクに対応する各行、各列はすべて○とする。

のタスクについて資源占有順序テーブル10に占有順序情報が登録された時点で起動され、まずタスク相互間でデッドロック発生可能性があるかどうかを示す中間テーブル14を生成する。第6図に、第5図に対応して作成される中間テーブルの例を示す。

なお、第6図において、○は同時動作してもデッドロックが発生しないことを、×はデッドロックの発生する可能性のあることを示す。なお、計算機システム上では、例えば○を0、×を1などし、記憶する。

第7図は、第6図に示すような中間テーブルの1つの要素の○、×を伴定するための処理例の概略フローである。デッドロック発生可能性の有無は、基本的に資源占有順序を示す有向グラフを、対象とするタスク間にマージしたとき、そこにグラフをマージしたことにより強連結成分が存在するか否かを判定することにより求められる。

有向グラフの強連結成分は、グラフ上の任意の

テーブルジェネレータは、次にタスクのグループ化を実施する。第8図は、グルーピングの一処理例の概略フローである。

第8図の処理は、実行時のオーバヘッドを減少するために、デッドロック発生可能性のないタスク同士で、他タスクとのデッドロック発生可能性が同一であるタスクをグルーピングするものである。グルーピングした結果は、デッドロックチェックテーブル12およびタスクグループ対応テーブル13へ格納される。

第9図は、第6図の中間テーブル14をグルーピングした結果であるデッドロックチェックテーブル12(a)と、タスクグループ対応テーブル13(b)の例である。

また、前処理装置3は、例えばデッドロックチェックテーブル12、タスクグループ対応テーブル13の内容、および資源占有順序テーブル10の内容を、例えばCRTやプリンタといった出力装置にプログラムの同時実行可能性をユーザが知るための情報として出力する。このことにより、

ユーザは、プログラムを実際に動作させることなしにタスクの並行処理性を見積ることが可能となり、また並行処理効率を悪化させる要因となる。アクセス順序の異なるタスクを抽出し、プログラム修正を行うことも可能となる。

前処理機構3は、以上示した処理を実際にタスクが動作する前に実行するため、タスクの実行におけるオーバヘッドの増大は伴わない。

以下、タスク実行時における排他制御実施方法の一実施例につき詳述する。

第10図は、実行制御機構4におけるタスクスケジューラ15の処理例の概略フローである。

タスク8は、動作開始後、コンバイラ7によつて埋め込まれた資源アクセス開始通知用システムコールにて、タスクスケジューラ15に対して資源9のアクセス開始を通報する。タスクスケジューラ15は、まずタスクグループ対応テーブル13から、通報のあつたタスク8が所属しているグループのGIDを取り出し、次にグループ状態テーブル16を参照し、同一グループに属してい

るタスク8が動作中かどうかを判定する。グループ状態テーブル16は、グループごとにスケジューリング(動作)中のタスク8数を格納している。もし、動作中(タスクカウンタ=0)であるならば、当該タスク8もスケジューリング可能状態となるため、当該タスク8の所属するグループに対応するタスク8数カウンタをカウントアップする。

もし、当該タスクの所属グループのタスクが動作中でない(タスクカウンタ=0)ならば、デッドロックチェックテーブル12から、デッドロックの発生可能性のあるグループのGIDを取り出す。もし存在していないれば、前記同様タスクカウンタをカウントアップし、スケジューリング状態となる。存在している場合は、そのGIDを用いてグループ状態テーブル16のタスクカウンタを参照し、1つでも動作中の場合は、タスク待ちキュー19に当該タスク8のTIDを登録し、待ち状態となる。1つも動作中でない場合には、グループ状態テーブル16を参照し、動作中グループ数(タスクカウンタが1以上となつてあるグループ

の数)が2つ以上あれば、タスク待ちキュー19に当該タスクのTIDを登録し、待ち状態となる。グループ数が1つの場合は、グループ状態テーブル16の当該タスクの所属GIDのタスクカウンタをカウントアップする。

一方、タスク8は、資源に対する一連のアクセスを完了すると、資源アクセス終了通知用システムコールにて、タスクスケジューラ15に対して資源アクセスの完了を通報する。タスクスケジューラ15は、通報のあつたタスク8のTIDを用いて、タスクグループ対応テーブル14から当該タスク8の所属GIDを取り出し、グループ状態テーブル16のGIDに対応するタスクカウンタをカウントダウンする。さらに、アクセス完了に伴つて、待ちとなつてゐるタスク群が実行可能となる場合があるため、タスク待ちキュー19に登録され、待ちとなつてゐるタスク8について、要求時と同一の処理(第10図参照)を実施し、再びデッドロックチェックを行い、デッドロックが発生しない場合は、そのタスク8を動作させる。

(スケジューリング可能性旗とする)。

以上説明したように、タスクスケジューラ15は、デッドロックを発生させる可能性のあるタスク8を同時に実行させないように制御するため、タスク8間のデッドロック発生を完全に回避できる。

一方、起動され実行中のタスク8は、個々の資源の使用開始時点において、資源ロックのシステムコールを発行することにより、ロックマネージャ17に対し、タスク8のTIDと使用対象となる資源の識別子を渡し、資源ロック要求を行う。

これに対して、ロックマネージャ17は、資源識別子に対応する資源が他のタスク8によりロック中か否かを調べるために、資源管理テーブル18A、18B、18Cのうちの該当テーブルを参照する。資源管理テーブル18A、18B、18Cは、個々の資源がロック中か否かの情報とロックタスク8のTID(ロック中の場合のみ)の格納している。ロックマネージャ17は、参照結果よりロック要求を出したタスク以外のタスク

タスク 8 がロック中の場合、ロック要求を出したタスク 8 の資源がアンロックされるまで待ちとする。ロック中でない場合は、該当資源管理テーブル 18 中の対象資源のロック情報をロック中であると更新し、ロック要求を出したタスク 8 のロックを認可する。

一方、タスク 8 は、個々の資源の使用終了時点において、資源アンロックのシステムコールを発行することにより、ロックマネージャ 17 に対しタスク 8 の TID と使用終了する資源の識別子を渡し、資源アンロック要求を行う。これに対し、ロックマネージャ 17 は、資源管理テーブル 18 中の該当する資源のロック状態情報をアンロック状態とし、資源のアンロック待ちとなつてているタスク 8 を待ち状態から実行状態へ回復する。このことにより、1つの資源に対する複数タスク 8 からの同時操作を排除し、データベース中のデータの完全性破壊防止できる。

以上説明したように、実行制御機構として、タスクグループ対応テーブル 13、デッドロックチ

たが、検索のみ行う場合においては、同時に資源を占有できる共用ロック方式を可能とした場合においても、コンバイラによりデータのアクセス種類（更新を行うか否か）をも抽出し、それに基づき、ロックモード（排他共用）を決定し、デッドロック発生可能性のあるタスク 8 を決める際に、双方とも共用ロックモードであれば、待ちが発生しないことをデッドロックチェックの判定条件に付加することなどにより、より並行性の高い排他制御が実現できることも容易に実現可能である。

以上説明したように、本実施例のデータの排他制御方式を用いると、

- (1) プログラム、データベース管理者とともに、排他制御に対する事項（手続きの記述やデータ操作順序の制約）を一切意識することなく、データベース操作が行える。
- (2) デッドロックを完全に回避した並行処理効率の高い排他制御が実現でき、また実行時のオーバーヘッドも小さい。このことにより、オンライン・リアルタイム分野の適用も可能である。

エックテーブル 12、グループ状態テーブル 16 およびタスクスケジューラ 15 を具備し、デッドロックの発生可能性のあるタスクを待ちにすることにより、デッドロック発生を完全に回避し、またデータの完全性の破壊を防止した効率のよい排他制御が実現できる。

なお、本実施例においては、2 グループ間のデッドロックチェックしか行つていないため、2 グループしか同時にスケジューリングできないが、同様の方法により、n グループ間までのチェックを行うことにより、n グループ同時にスケジューリングできるようになることはいうまでもない。

また、プロジェクトネストのないタスク（対応する有向グラフ上に節点のみで枝が1つも存在しないタスク）については、デッドロック要因とはならないため、タスクスケジューラ 15 による管理対象外として、常にスケジューリングできるようになることもいうまでもない。

また、本実施では、資源に対する占有をタスク 8 間で排他的に行う排他ロック方式につき説明し

(3) ユーザが介在しないため、高い信頼性を実現できる。

といった効果があり、プログラムの生産性、信頼性の向上が図れる。

#### 【発明の効果】

本発明によれば、複数の資源を共用する複数のプログラムの資源操作記述により前記プログラムをコンパイルするコンバイラによって各前記プログラムから各前記資源の使用順序を抽出できるので、プログラム間のデッドロックの発生の有無を該プログラムの実行以前に抽出してデッドロックの発生を防止できるという優れた効果がある。

#### 4. 図面の簡単な説明

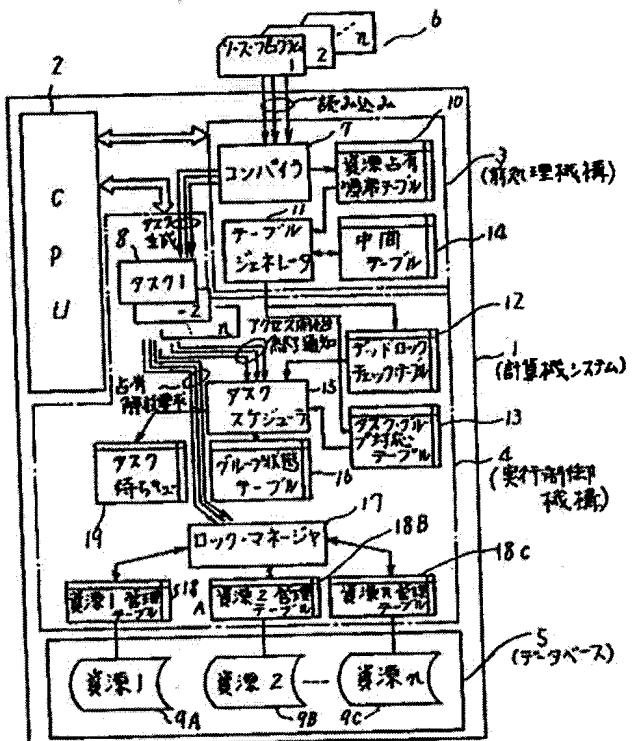
第1図は本発明の一実施例の計算機システムの概略構成図、第2図は同計算機システムのプログラム記述例、第3図はコンバイラの概略処理フロー、第4図(a), (b) はコンバイラの出力例を対応グラフ、第5図(a), (b) は資源占有順序テーブルの内容例と対応グラフ、第6図は中間テーブルの例を示す図、第7図はテーブルジェネレータ

の概略処理フロー、第8図はテーブルジネレータのグルーピング処理フロー、第9図(a), (b)はデットロックチェックおよびタスクグループ対応テーブル内容例、第10図はタスクスケジューラの概略処理フローである。

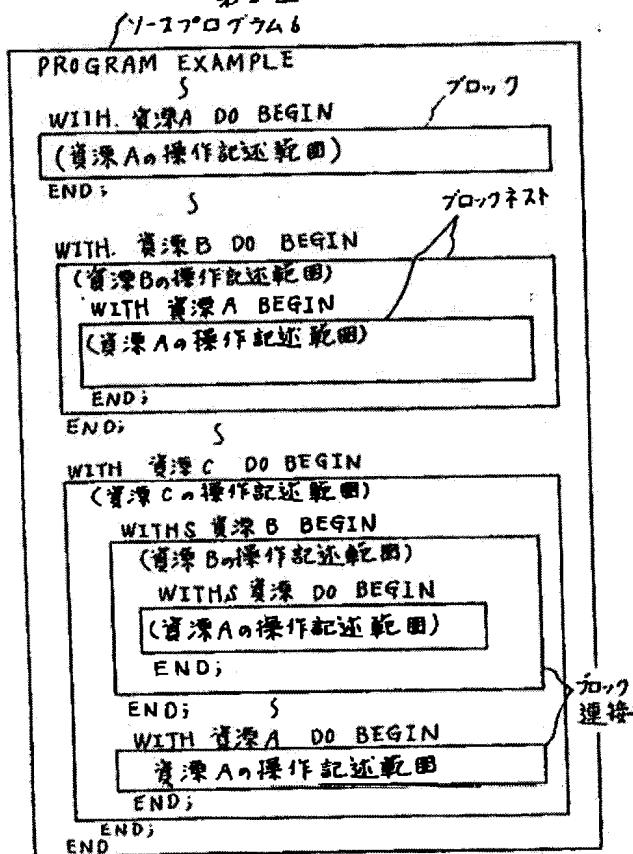
1…計算機システム、2…CPU、3…前処理機構、4…実行制御機構、5…データベース、6…ソースプログラム、7…コンパイラー、8…タスク、9…資源。

代理人 弁理士 猪沼辰之

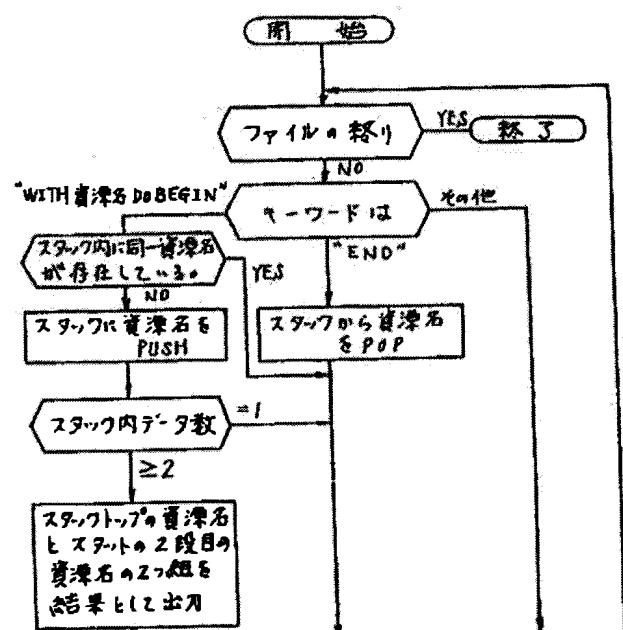
第1図



第2図



第3図



(a) 第4図 (b)  
 <出力結果> <対応する有向グラフ>

(終點，始點)

(資源A, 資源B)

(道澤 B, 道澤 C)

(道場 A, 道場 B)

(道理 A, 道理 C)

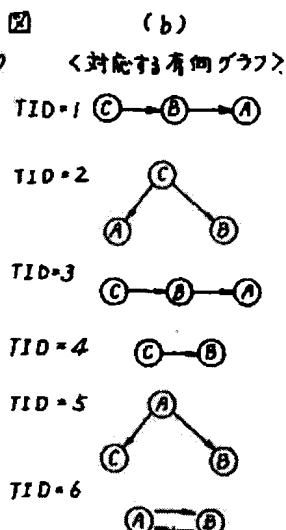


第 6

(4) 第5圖

( b )

TID	始点	终点
1	B	A
1	C	B
2	C	B
2	C	A
3	C	B
3	B	A
4	C	B
5	A	C
5	A	B
6	A	B
6	B	A



<u>TID</u>	1	2	3	4	5	6
<u>ID</u>	1	0	0	0	x	x
	2	0	0	0	x	x
	3	0	0	0	x	x
	4	0	0	0	0	0
	5	x	x	x	0	x
	6	x	x	x	0	x

第7回

```

graph TD
    Start([開始]) --> TaskID{タスク番号一致}
    TaskID -- NO --> B1{どちらかまたは両方の  
タスクに対応する有向グラ  
フ内に 残連結成分が  
存在するか}
    TaskID -- YES --> B2{自タスクに対応する有向  
グラフ内に 残連結成分  
が存在するか}
    B1 -- NO --> C1{2つのタスクの有向グラフを  
マージした時 もう1つ  
内に 残連結成分が  
存在するか}
    B1 -- YES --> C2{2つの有向グラフをマージ  
したことにより、2つのタスクに属  
する種を用いて、作成し  
たる 残連結成分が  
存在するか}
    C1 -- NO --> End([終了])
    C1 -- YES --> MergeX([Xを結果  
とする])
    C2 -- NO --> End
    C2 -- YES --> MergeO([Oを結果  
とする])
  
```

第 8 図

```

    graph TD
        Start([開始]) --> Init{i = 1, j = 1}
        Init --> Matrix{マトリクスの(i,j)は無効行か列か}
        Matrix -- YES --> Drop[マトリクス(i,j)を削除しアンドロップセック]
        Matrix -- NO --> Element{マトリクス(i,j)の要素は0か}
        Element -- YES --> NextJ[j = j + 1]
        Element -- NO --> Matrix
        Matrix -- YES --> Drop
        Matrix -- NO --> NextI[i = i + 1]
        
        Merge{TID i と TID j の有向グラフをマージするか否か}
        Merge -- YES --> MergeOp[マトリクス(i,j)を削除しアンドロップセック  
マトリクス(i,j)を更新する]
        Merge -- NO --> NextJ
        
        NextI[i = i + 1]
        NextJ[j = j + 1]
    
```

第9図

(a)

GID\GID	1	2	3	4
1	o	o	x	x
2	o	o	o	o
3	x	o	o	x
4	x	o	x	x

12

(b)

TID	GID
1	1
2	1
3	1
4	2
5	3
6	4

13

第10図

